

Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik (M.Sc.)



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

TUCaN-Nr. und Zuordnung von CP zu Modulbausteinen haben informativen Charakter. Die Anrechnung der CPs erfolgt nach Abschluss des Moduls.										CP	NTNU	TUD		
Vertiefung AUT - Grundlagen										21	22,5	9	0	0
18-ad-2010	[Systemdynamik und Regelungstechnik III] NTNU: Nonlinear Control Systems (TTK4150)	FP	St	f				o		4	7,5			
18-ko-2020	Digitale Regelungssysteme I	FP	St	f			3	o		4				
18-ko-2020-vl	Digitale Regelungssysteme I						2		VL			3		
18-ko-2020-ue	Digitale Regelungssysteme I						1		Ü			1		
18-ko-2040	[Identifikation dynamischer Systeme] NTNU: System Identification and Adaptive Control (TTK4215)	FP	St	f				o		4	7,5			
18-ko-2010	Modellbildung und Simulation] NTNU: Modelling and Simulation (TTK4130)	FP	St	f				o		4	7,5			
18-ad-2060	Praktikum Regelungstechnik II	SL	St	s	180		4	o		5				
18-ad-2060-pr	Praktikum Regelungstechnik II						4		Pr			5		
Vertiefung AUT - Wahlkatalog (39 CP)										40	7,5	34	0	0
AUT I: Regelungstechnik (min. 2 Module)														
18-ad-2020	Fuzzy-Logik, Neuronale Netze und Evolutionäre Algorithmen	FP	St	s	90		3	f		4				
18-ad-2020-vl	Fuzzy-Logik, Neuronale Netze und Evolutionäre Algorithmen						2		VL			3		
18-ad-2020-ue	Fuzzy-Logik, Neuronale Netze und Evolutionäre Algorithmen						1		Ü			1		
18-ko-2050	Mehrgrößenreglerentwurf im Zustandsraum	FP	St	f			4	f		5				
18-ko-2050-vl	Mehrgrößenreglerentwurf im Zustandsraum						2		VL			3		
18-ko-2050-ue	Mehrgrößenreglerentwurf im Zustandsraum						2		Ü			2		
18-ko-2030	Digitale Regelungssysteme II	FP	St	f			2	f		3				
18-ko-2030-vl	Digitale Regelungssysteme II						1		VL			2		
18-ko-2030-ue	Digitale Regelungssysteme II						1		Ü			1		
18-ko-2100	Forschungsseminar "Weiterführende Methoden der Regelungstechnik"	FP	St	m	30		4	f		4				
18-ko-2100-fs	Forschungsseminar "Weiterführende Methoden der Regelungstechnik"						4		Fs			4		
AUT II: Informationstechnik - Praktika, Seminare, Projektseminare (min. 2 Module)														
18-ad-2030	Prozessleittechnik	FP	St	f			2	f		3				
18-ad-2030-vl	Prozessleittechnik						2		VL			3		

Masterstudiengang

Elektrotechnik und Informationstechnik (M.Sc.)



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

TUCaN-Nr. und Zuordnung von CP zu Modulbausteinen haben informativen Charakter. Die Anrechnung der CPs erfolgt nach Abschluss des Moduls.											CP	NTNU	TUD		
11-01-6410	Materialien der Elektrotechnik	FP	St	s	90		2	f			3				
11-01-6410-vl	Materialien der Elektrotechnik						2		VL				3		
18-ko-2070	Praktikum Matlab/Simulink II	SL	St	f			4	f			4				
18-ko-2070-pr	Praktikum Matlab/Simulink II						4		Pr				4		
18-ad-2070	Projektseminar Robotik und Computational Intelligence	SL	St	f			4	f			8				
18-ad-2070-pj	Projektseminar Robotik und Computational Intelligence						4		Pj				8		
AUT III: Thermo- und Fluidodynamik (min. 1 Modul)															
16-14-5010	[Technische Thermodynamik I] NTNU: Engineering Thermodynamics I (TEP4120)	FP	St	f					f		6	7,5			
Ingenieur- und Naturwissenschaften (21 CP)											26,5	7,5	19	0	0
16-23-3134	Grundlagen der Raumfahrtssysteme	FP	St	f			2	f			4				
16-23-3134-vl	Grundlagen der Raumfahrtssysteme						2		VL				4		
16-25-5130	Raumfahrtmechanik	FP	St	f			4	f			6				
16-25-5130-vl	Raumfahrtmechanik						3		VL				6		
16-25-5130-ue	Raumfahrtmechanik						1		Ü						
18-gt-2020	Control of Drives	FP	St	s	90		4	f			5				
18-gt-2020-vl	Control of Drives						2		VL				3		
18-gt-2020-ue	Control of Drives						2		Ü				2		
16-23-5050	Grundlagen der Navigation I	FP	St	f			3	f			4				
16-23-5050-vl	Grundlagen der Navigation I						2		VL				4		
16-23-5050-ue	Grundlagen der Navigation I						1		Ü						
TTK4190	Guidance and Control of Vehicles	FP	St	f					f		7,5	7,5			
Studium Generale (9 CP)											9	15	0	0	0
NFUT0302	Norwegian for Foreigners 3	FP	St	f					f		9	15			
Master-Thesis											30	30	0	0	0
TTK4900	Engineering Cybernetics, Master's Thesis Prediction Algorithms for the NUTS Attitude Estimator and Robust Spacecraft Attitude Stabilization using Magnetorquers										30	30			
Summe											127	82,5	62	0	0